



Miguel Angel de Miguel Paraiso

Generado desde: Editor CVN de FECYT

Fecha del documento: 21/09/2023

v 1.4.3

bbb0bb74caf5d8ce323fb40e039e75fd

Este fichero electrónico (PDF) contiene incrustada la tecnología CVN (CVN-XML). La tecnología CVN de este fichero permite exportar e importar los datos curriculares desde y hacia cualquier base de datos compatible. Listado de Bases de Datos adaptadas disponible en <http://cvn.fecyt.es/>



Resumen libre del currículum

Descripción breve de la trayectoria científica, los principales logros científico-técnicos obtenidos, los intereses y objetivos científico-técnicos a medio/largo plazo de la línea de investigación. Incluye también otros aspectos o peculiaridades importantes.

Miguel Ángel de Miguel es Doctor en ingeniería especializado en la navegación (localización y planificación de trayectorias) aplicada a sistemas inteligentes de transporte. Su trayectoria se cimienta en una formación caracterizada por un rendimiento académico excelente, que le permitió obtener el segundo mejor expediente de su promoción en el grado en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática con una nota media de 8.14. Además, ha cursado los estudios del Máster oficial en Ingeniería Industrial y el Doctorado en Ingeniería Electrónica Eléctrica y Automática con una calificación de Sobresaliente Cum laude. En 2013 comienza su trayectoria investigadora, mediante la concesión por parte del Ministerio de Educación de una beca de colaboración con el Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática de la Universidad Carlos III de Madrid de 8 meses de duración. Además, en 2017 se le concede la beca para la formación de profesorado universitario (FPU) con la que cursa los estudios de doctorado a la vez que imparte clases universitarias. Durante su carrera investigadora, ha participado en múltiples proyectos de investigación entre los que destaca la participación en 3 proyectos competitivos de investigación nacionales y 1 regional. Además, ha participado también en numerosos proyectos de cooperación público-privada y de transferencia tecnológica con empresas de relevancia europea como Renault, Bosch, Acerinox o Tecsá. Su producción científica incluye: 5 artículos de revista de los cuales en 3 es autor principal y en 1 coautor principal en revistas de alto impacto (4 de las publicaciones pertenecen al segundo cuartil Q2 y 1 al primero Q1), 1 capítulo de libro y 5 artículos presentados en congresos internacionales. Estas publicaciones tienen un impacto significativo: según estadísticas de Google Scholar, han recibido 166 citas desde 2017, con un índice h de 6 o 79 citas (sin autocita) y un índice h de 4 según la Web of Science. En el ámbito de la docencia ha impartido un total de 124 horas de clase en distintos grados de la Universidad Carlos III de Madrid obteniendo excelentes resultados en las evaluaciones de los alumnos (notas de 4.83, 4.14, 4.63 y 4.67 sobre 5) y habiendo recibido 3 cartas de felicitación de la universidad por dichos resultados. Cabe destacar también la dirección de 7 Trabajos de Fin de Grado (TFG) de alumnos de las asignaturas que imparte. Además, ha participado en varias iniciativas de orientación y promoción de la UC3M para estudiantes de secundaria como los cursos de verano Tecnocamp (10h), los talleres de los viernes tecnológicos (8h) o los talleres de robótica organizados en la feria AULA (24h). Por otro lado, cabe destacar la participación en un proyecto nacional competitivo de innovación docente (Stem4Girls).



Indicadores generales de calidad de la producción científica

Información sobre el número de sexenios de investigación y la fecha del último concedido, número de tesis doctorales dirigidas en los últimos 10 años, citas totales, promedio de citas/año durante los últimos 5 años (sin incluir el año actual), publicaciones totales en primer cuartil (Q1), índice h. Incluye otros indicadores considerados de importancia.

- Número total de publicaciones en revistas indexadas en JCR: 5 (3 como primer autor, 1 como segundo autor)
- Publicaciones en revistas del primer cuartil (Q1): 1
- Publicaciones en revistas del segundo cuartil (Q2): 4
- Número de contribuciones en congresos internacionales: 5
- Número de capítulos de libro: 1
- Número de citas totales (Google Scholar): 163
- Índice h (Google Scholar): 6
- Número de proyectos competitivos como participante: 6
- Trabajos Fin de Grado (TFG) dirigidos: 7



Miguel Angel de Miguel Paraiso

Apellidos: **de Miguel Paraiso**
 Nombre: **Miguel Angel**
 DNI: **53901836W**
 Fecha de nacimiento: **15/05/1993**
 Sexo: **Hombre**
 Teléfono fijo: **(+34) 639872777**
 Correo electrónico: **midemig@gmail.com**

Situación profesional actual

Entidad empleadora: Universidad Rey Juan Carlos **Tipo de entidad:** Universidad
Categoría profesional: Profesor Ayudante Doctor
Fecha de inicio: 01/09/2023
Régimen de dedicación: Tiempo completo

Cargos y actividades desempeñados con anterioridad

	Entidad empleadora	Categoría profesional	Fecha de inicio
1	Universidad Carlos III de Madrid	Beca Margarita Salas	01/12/2022
2	Universidad Carlos III de Madrid	Ingeniero de proyecto	21/03/2022
3	Universidad Carlos III de Madrid	Becario FPU	01/10/2017
4	Universidad Carlos III de Madrid	Ingeniero de proyecto	09/01/2017
5	Universidad Carlos III de Madrid	Ingeniero de proyecto	01/06/2016
6	Universidad Carlos III de Madrid	Ingeniero de proyecto	06/10/2015

1 Entidad empleadora: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Categoría profesional: Beca Margarita Salas
Fecha de inicio-fin: 01/12/2022 - 31/08/2023 **Duración:** 9 meses

2 Entidad empleadora: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Categoría profesional: Ingeniero de proyecto
Fecha de inicio-fin: 21/03/2022 - 30/11/2022 **Duración:** 8 meses

Funciones desempeñadas: - Desarrollo de aplicaciones de visión por computador - Tareas de test y evaluación de sistemas de percepción. - Desarrollo de algoritmos de validación y calibración del sistemas en vehículos autónomos.

Interés para docencia y/o inv.: La colaboración está enmarcada dentro de un proyecto de investigación de Bosch donde se desarrollan nuevos algoritmos de percepción y control.



- 3 Entidad empleadora:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Categoría profesional: Becario FPU
Fecha de inicio-fin: 01/10/2017 - 28/02/2022 **Duración:** 4 años - 5 meses
Modalidad de contrato: Becario/a (pre o posdoctoral, otros)
Funciones desempeñadas: Investigación para la realización de una tesis doctoral. Formación docente impartiendo clases en un grado de la universidad
Interés para docencia y/o inv.: La beca está orientada a realizar una tesis doctoral y a la formación como profesor de universidad impartiendo clases de grado en la universidad
- 4 Entidad empleadora:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Categoría profesional: Ingeniero de proyecto
Fecha de inicio-fin: 09/01/2017 - 08/05/2017 **Duración:** 4 meses
Funciones desempeñadas: Desarrollo de un vehículo ultraligero no tripulado desplazable sobre carriles para labores automáticas de inspección mantenimiento y vigilancia de vía férrea con posicionamiento y comportamiento inteligente. Proyecto cooperativo, Retos-colaboración - Ref:RTC-2015-3953-4
Interés para docencia y/o inv.: El proyecto está englobado en un programa estatal de i+D+i (programa Retos), por lo que la actividad desarrollada en este proyecto es de investigación.
- 5 Entidad empleadora:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Categoría profesional: Ingeniero de proyecto
Fecha de inicio-fin: 01/06/2016 - 30/06/2016 **Duración:** 1 mes
Funciones desempeñadas: Investigación acerca de la conducta al volante de un conductor analizando distintos parámetros
Interés para docencia y/o inv.: El proyecto en el que se ha colaborado es un proyecto de investigación nacional (SPIP2018-01802).
- 6 Entidad empleadora:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Categoría profesional: Ingeniero de proyecto
Fecha de inicio-fin: 06/10/2015 - 13/04/2016 **Duración:** 6 meses
Funciones desempeñadas: Desarrollo de un sistema robotizado automático de mantenimiento de la vía férrea mediante la determinación de su desplazamiento de forma precisa (AVATTRACK, REF: RTC-2014-2313-4)
Interés para docencia y/o inv.: El proyecto está englobado en un programa estatal de i+D+i (programa Retos), por lo que la actividad desarrollada en este proyecto es de investigación.



Formación académica recibida

Titulación universitaria

Estudios de 1º y 2º ciclo, y antiguos ciclos (Licenciados, Diplomados, Ingenieros Superiores, Ingenieros Técnicos, Arquitectos)

1 Titulación universitaria: Master

Nombre del título: Master Universitario en Ingeniería Industrial

Entidad de titulación: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad

Fecha de titulación: 28/02/2017

Nota media del expediente: Notable

2 Titulación universitaria: Grado

Nombre del título: Graduado o Graduada en Ingeniería Electrónica y Automática Industrial

Entidad de titulación: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad

Fecha de titulación: 10/07/2015

Nota media del expediente: Notable

Doctorados

Programa de doctorado: Doctor en Programa Oficial de Posgrado en Ingeniería Eléctrica, Electrónica y Automática

Entidad de titulación: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad

Fecha de titulación: 20/05/2022

Título de la tesis: Arquitectura software y de navegación para vehículo autónomo

Director/a de tesis: José María Armingol Moreno

Calificación obtenida: Sobresaliente Cum Laude

Formación especializada, continuada, técnica, profesionalizada, de reciclaje y actualización (distinta a la formación académica reglada y a la sanitaria)

1 Tipo de la formación: Curso

Título de la formación: Natural Language Processing

Entidad de titulación: Higher School of Economics **Tipo de entidad:** Universidad

Fecha de finalización: 17/06/2022 **Duración en horas:** 32 horas

2 Tipo de la formación: Curso

Título de la formación: How to Win a Data Science Competition: Learn from Top Kagglers

Entidad de titulación: Higher School of Economics **Tipo de entidad:** Universidad

Fecha de finalización: 20/12/2021 **Duración en horas:** 52 horas



- 3** **Tipo de la formación:** Curso
Título de la formación: Bayesian Methods for Machine Learning
Entidad de titulación: Higher School of Economics **Tipo de entidad:** Universidad
Fecha de finalización: 31/08/2021 **Duración en horas:** 33 horas
- 4** **Tipo de la formación:** Curso
Título de la formación: Practical Reinforcement Learning
Entidad de titulación: Higher School of Economics **Tipo de entidad:** Universidad
Fecha de finalización: 31/08/2021 **Duración en horas:** 26 horas
- 5** **Tipo de la formación:** Curso
Título de la formación: Introduction to Deep Learning
Entidad de titulación: Higher School of Economics **Tipo de entidad:** Universidad
Fecha de finalización: 31/01/2021 **Duración en horas:** 35 horas

Conocimiento de idiomas

Idioma	Comprensión auditiva	Comprensión de lectura	Interacción oral	Expresión oral	Expresión escrita
Inglés	B1	B1	B1	B1	B1

Actividad docente

Formación académica impartida

- 1** **Nombre de la asignatura/curso:** Algoritmos y Estructuras de Datos
Titulación universitaria: Grado en Ciencia de Datos e Inteligencia Artificial
Fecha de inicio: 09/01/2023 **Fecha de finalización:** 23/05/2023
Entidad de realización: Universidad Politécnica de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Facultad, instituto, centro: ETSISI
- 2** **Nombre de la asignatura/curso:** Robótica
Titulación universitaria: Grado en Ciencia de Datos e Inteligencia Artificial
Fecha de inicio: 09/01/2023 **Fecha de finalización:** 23/05/2023
Entidad de realización: Universidad Politécnica de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Facultad, instituto, centro: ETSISI
- 3** **Tipo de docencia:** Docencia oficial
Nombre de la asignatura/curso: Sistemas informáticos en tiempo real
Tipo de programa: Ingeniería **Tipo de docencia:** Práctica (Aula-Problemas)
Tipo de asignatura: Optativa
Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática
Curso que se imparte: 4
Fecha de inicio: 2021 **Fecha de finalización:** 2022
Tipo de horas/créditos ECTS: Horas
Nº de horas/créditos ECTS: 29



Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid

Tipo de entidad: Universidad

Facultad, instituto, centro: Escuela Politécnica

Departamento: Ingeniería de Sistemas y Automática

Ciudad entidad realización: Leganés, Comunidad de Madrid, España

Calificación obtenida: 4.83

Calificación máxima posible: 5

Idioma de la asignatura: Español

4 Tipo de docencia: Docencia oficial

Nombre de la asignatura/curso: Informática Industrial I

Tipo de programa: Ingeniería

Tipo de docencia: Práctica (Aula-Problemas)

Tipo de asignatura: Optativa

Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática

Curso que se imparte: 4

Fecha de inicio: 2020

Fecha de finalización: 2021

Tipo de horas/créditos ECTS: Horas

Nº de horas/créditos ECTS: 8

Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid

Tipo de entidad: Universidad

Facultad, instituto, centro: Escuela Politécnica

Departamento: Ingeniería de Sistemas y Automática

Ciudad entidad realización: Leganés, Comunidad de Madrid, España

Idioma de la asignatura: Español

5 Tipo de docencia: Docencia oficial

Nombre de la asignatura/curso: Sistemas informáticos en tiempo real

Tipo de programa: Ingeniería

Tipo de docencia: Práctica (Aula-Problemas)

Tipo de asignatura: Optativa

Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática

Curso que se imparte: 4

Fecha de inicio: 2020

Fecha de finalización: 2021

Tipo de horas/créditos ECTS: Horas

Nº de horas/créditos ECTS: 29

Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid

Tipo de entidad: Universidad

Facultad, instituto, centro: Escuela Politécnica

Departamento: Ingeniería de Sistemas y Automática

Ciudad entidad realización: Leganés, Comunidad de Madrid, España

Calificación obtenida: 4.14

Calificación máxima posible: 5

Idioma de la asignatura: Español

6 Tipo de docencia: Docencia oficial

Nombre de la asignatura/curso: Sistemas informáticos en tiempo real

Tipo de programa: Ingeniería

Tipo de docencia: Práctica (Aula-Problemas)

Tipo de asignatura: Optativa

Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática

Curso que se imparte: 4

Fecha de inicio: 2019

Fecha de finalización: 2020

Tipo de horas/créditos ECTS: Horas

Nº de horas/créditos ECTS: 29

Tipo de entidad: Universidad



Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid
Facultad, instituto, centro: Escuela Politécnica
Departamento: Ingeniería de Sistemas y Automática
Ciudad entidad realización: Leganés, Comunidad de Madrid, España
Calificación obtenida: 4.63 **Calificación máxima posible:** 5
Idioma de la asignatura: Español

- 7** **Tipo de docencia:** Docencia oficial
Nombre de la asignatura/curso: Sistemas informáticos en tiempo real
Tipo de programa: Ingeniería **Tipo de docencia:** Práctica (Aula-Problemas)
Tipo de asignatura: Optativa
Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática
Curso que se imparte: 4
Fecha de inicio: 2018 **Fecha de finalización:** 2019
Tipo de horas/créditos ECTS: Horas
Nº de horas/créditos ECTS: 29
Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Facultad, instituto, centro: Escuela Politécnica
Departamento: Ingeniería de Sistemas y Automática
Ciudad entidad realización: Leganés, Comunidad de Madrid, España
Calificación obtenida: 4.67 **Calificación máxima posible:** 5
Idioma de la asignatura: Español

Dirección de tesis doctorales y/o proyectos fin de carrera

- 1** **Título del trabajo:** Autonomous Vehicle Control
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Entidad de realización: German University in Cairo **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Ahmed Tamer Farouk Siam
Fecha de defensa: 20/07/2020
- 2** **Título del trabajo:** Aprendizaje automático para vehículos autónomos
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Leganés, Comunidad de Madrid, España
Alumno/a: Guillermo Hidalgo García
Fecha de defensa: 2020
- 3** **Título del trabajo:** Generación de entorno de simulación para vehículo autónomo
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Leganés, Comunidad de Madrid, España
Alumno/a: Jesús Rueda Huélamo
Fecha de defensa: 2020



- 4** **Título del trabajo:** Autonomous vehicle speed control using PID and Fuzzy logic controllers
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Entidad de realización: German University in Cairo **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Mohammad Ashraf Abdelhamid Khedr
Fecha de defensa: 23/07/2019
- 5** **Título del trabajo:** Adaptive Lateral Geometric Control of Autonomous Vehicles
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Entidad de realización: German University in Cairo **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Andrew Nashaat Attallah Ghaly
Fecha de defensa: 20/07/2019
- 6** **Título del trabajo:** Diseño de Algoritmos de Control de Nivel Bajo en Vehículo Inteligente
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Leganés, Comunidad de Madrid, España
Alumno/a: Sergio Muñoz Ruiz
Fecha de defensa: 2019
- 7** **Título del trabajo:** Trajectory Velocity Planning and Control for Automated Vehicles
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Entidad de realización: German University in Cairo **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Mohammad Ashraf Abdeen
Fecha de defensa: 31/07/2018

Participación en proyectos de innovación docente

Título del proyecto: STEM4GirlsUC3M: programa UC3M para el fomento de vocaciones STEM en niñas y jóvenes
Tipo de participación: Miembro de equipo
Entidad financiadora: Fundación Española para la Ciencia y la Tecnología **Tipo de entidad:** Fundación
Tipo de convocatoria: Competitivo
Fecha de inicio-fin: 16/09/2019 - 31/12/2020



Experiencia científica y tecnológica

Actividad científica o tecnológica

Proyectos de I+D+i financiados en convocatorias competitivas de Administraciones o entidades públicas y privadas

- 1** **Nombre del proyecto:** Sistema para la automatización de vehículos de transporte público y compartido destinados a entornos semi-estructurados: Análisis e interpretación del entorno
Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): José María Armingol Moreno; María Araceli Sanchís de Miguel
Entidad/es financiadora/s:
AGENCIA ESTATAL DE INVESTIGACION (AEI) **Tipo de entidad:** Agencia Estatal
Fecha de inicio-fin: 01/12/2021 - 30/11/2023 **Duración:** 2 años
Cuantía total: 55.200 €
Aportación del solicitante: Participación en la investigación mediante el desarrollo de distintos métodos de cooperación entre distintos vehículos autónomos
- 2** **Nombre del proyecto:** Sistema de arbitraje distribuido para conducción cooperativa conectada y autónoma en entornos complejos
Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): José María Armingol Moreno; María Araceli Sanchís de Miguel
Entidad/es financiadora/s:
AGENCIA ESTATAL DE INVESTIGACION (AEI) **Tipo de entidad:** Agencia Estatal
Fecha de inicio-fin: 01/06/2020 - 31/05/2023 **Duración:** 3 años
Cuantía total: 89.540 €
Aportación del solicitante: Participación en la investigación del proyecto mediante el desarrollo de nuevos algoritmos de conducción cooperativa para vehículos autónomos, así como mediante la publicación de distintos artículos de investigación
- 3** **Nombre del proyecto:** Seguridad de vehículo para una movilidad inteligente, sostenible, segura e integradora
Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): José María Armingol Moreno
Entidad/es financiadora/s:
Comunidad autónoma de Madrid, Consejería de Educación e Investigación **Tipo de entidad:** Organismo Público de Investigación
Ciudad entidad financiadora: Madrid
Fecha de inicio-fin: 01/01/2019 - 30/04/2023 **Duración:** 52 meses
Cuantía total: 93.731,39 €



Aportación del solicitante: Investigación sistemas de ayuda a la conducción y en conducción autónoma para una mejora de la seguridad en los vehículos y publicación de resultados acerca de la conducción autónoma

- 4 Nombre del proyecto:** Ferrodron
Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Leganés, Comunidad de Madrid, España
Fecha de inicio-fin: 2015 - 2017 **Duración:** 2 años
- 5 Nombre del proyecto:** Avatrack
Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Leganés, Comunidad de Madrid, España
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): José María Armingol Moreno
Nº de investigadores/as: 6
Fecha de inicio-fin: 2014 - 2016 **Duración:** 2 años

Contratos, convenios o proyectos de I+D+i no competitivos con Administraciones o entidades públicas o privadas

- 1 Nombre del proyecto:** Implementación de la capa intermedia de automatización de un Gulliver para el proyecto SHOW (Lotes 1 y 2)
Grado de contribución: Investigador/a
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Fernando Gracia Fernández
Entidad/es financiadora/s:
EMPRESA MUNICIPAL DE TRANSPORTES DE MADRID SA
Fecha de inicio: 24/01/2022 **Duración:** 36 meses
Cuantía total: 55.000 €
- 2 Nombre del proyecto:** Autonomous driving perception
Grado de contribución: Investigador/a
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Fernando Gracia Fernández
Entidad/es financiadora/s:
Renault España S.A.
Fecha de inicio: 15/03/2021 **Duración:** 10 meses
Cuantía total: 45.000 €
- 3 Nombre del proyecto:** Desarrollo de un nuevo sistema avanzado de interconexión para la logística interna y externa en proceso de acería. MELCART
Grado de contribución: Investigador/a
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Fernando Gracia Fernández
Entidad/es financiadora/s:
Acerinox Europa S.A.U.
Fecha de inicio: 02/12/2019 **Duración:** 36 meses
Cuantía total: 29.647,06 €



- 4** **Nombre del proyecto:** DEA-IR-68075-19-SP9103 Integrated Low Level Perception Fusion V1.1, Comande N° 4203434102
Grado de contribución: Investigador/a
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Fernando Gracia Fernández
Entidad/es financiadora/s:
 REGIENOV
Fecha de inicio: 12/08/2019 **Duración:** 12 meses
Cuantía total: 29.647,06 €
- 5** **Nombre del proyecto:** Cities Timanfaya
Grado de contribución: Investigador/a
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): José María Armingol Moreno; José Luis San Román García
Entidad/es financiadora/s:
 Centros de Arte, Cultura y Turismo de Lanzarote **Tipo de entidad:** Organismo Regional
Ciudad entidad financiadora: Lanzarote
Fecha de inicio: 19/11/2018 **Duración:** 32 meses
Cuantía total: 408.153,23 €

Actividades científicas y tecnológicas

Producción científica

Publicaciones, documentos científicos y técnicos

- 1** Miguel Ángel De Miguel; Carlos Guindel; Abdulla Al-Kaff; Fernando García. High-Accuracy Patternless Calibration of Multiple 3D LiDARs for Autonomous Vehicles. IEEE Sensors Journal. IEEE, 2023.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
- 2** Miguel Ángel de Miguel Paraíso; José María Armingol Moreno; Fernando García Fernández. Vehicles Trajectory Prediction Using Recurrent VAE Network. Access. 10, pp. 32742 - 32749. IEEE, 2022.
DOI: 10.1109/ACCESS.2022.3161661
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 1 **Grado de contribución:** Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo
Nº total de autores: 3 **Autor de correspondencia:** Si
Fuente de impacto: WOS (JCR) **Categoría:** ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC
Índice de impacto: 3.476 **Revista dentro del 25%:** No
Posición de publicación: 105 **Num. revistas en cat.:** 276
- 3** José María Armingol Moreno; Pablo Marín-Plaza Marín Plaza; David Yagüe Cuevas; Francisco Royo; Miguel Ángel de Miguel Paraíso; Francisco Miguel Moreno Olivo; Alejandro Ruiz- de-la-Cuadra; Fernando Viadero-Monasterio; Javier García; José Luis San Roman García. Project ARES: Driverless Transportation System. Challenges and Approaches in an Unstructured Road. Electronics. 10 - 15, MDPI, 2021.
DOI: 10.3390/electronics10151753
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista



Posición de firma: 4

Nº total de autores: 10

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 2.69

Posición de publicación: 139

Grado de contribución: Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo

Autor de correspondencia: No

Categoría: ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC

Revista dentro del 25%: No

Num. revistas en cat.: 276

- 4** Miguel Ángel de Miguel Paraíso; Franciso Miguel Moreno Olivo; Pablo Marín Plaza; Abdulla Al-Kaff; Martín Palos Lorite; David Martí David Martí Gómez; Rodrigo Rodrigo Encinar Martín; Fernando García Fernández. A Research Platform for Autonomous Vehicles Technologies Research in the Insurance Sector. Applied sciences. 10 - 16, MDPI, 2020.

DOI: 10.3390/app10165655

Tipo de producción: Artículo científico

Posición de firma: 1

Nº total de autores: 8

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 2.838

Posición de publicación: 39

Tipo de soporte: Revista

Grado de contribución: Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo

Autor de correspondencia: Si

Categoría: ENGINEERING, MULTIDISCIPLINARY

Revista dentro del 25%: No

Num. revistas en cat.: 92

- 5** Miguel Ángel de Miguel Paraíso; Fernando García Fernández; José María Armingol Moreno. Improved LiDAR Probabilistic Localization for Autonomous Vehicles Using GNSS. Sensors. 20 - 11, (Suiza): MDPI, 2020.

DOI: 10.3390/s20113145

Tipo de producción: Artículo científico

Posición de firma: 1

Nº total de autores: 3

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 3.847

Posición de publicación: 95

Fuente de citas: WOS

Tipo de soporte: Revista

Grado de contribución: Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo

Autor de correspondencia: Si

Categoría: ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC

Revista dentro del 25%: No

Num. revistas en cat.: 276

Citas: 19

- 6** Enrique Marti; Miguel Ángel de Miguel Paraíso; Fernando García Fernández; Joshue Perez Rastelli. A review of sensor technologies for perception in automated driving. Intelligent Transportation Systems Magazine. 11 - 4, pp. 94 - 108. (Estados Unidos de América): IEEE, 2019.

DOI: 10.1109/MITS.2019.2907630

Tipo de producción: Artículo científico

Posición de firma: 2

Nº total de autores: 4

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 5.293

Posición de publicación: 57

Fuente de citas: WOS

Tipo de soporte: Revista

Grado de contribución: Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo

Autor de correspondencia: Si

Categoría: ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC

Revista dentro del 25%: Si

Num. revistas en cat.: 276

Citas: 66



- 7** Miguel Ángel Miguel Paraíso; Francisco Miguel Moreno Olivo; Fernando García Fernández; José María Armingol Moreno; Rodrigo Encinar Martín. Autonomous vehicle architecture for high automation. Computer Aided Systems Theory – EUROCAST 2019. 2, Springer, 2020. ISBN 978-3-030-45095-3
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 1
Nº total de autores: 5

Trabajos presentados en congresos nacionales o internacionales

- 1** **Título del trabajo:** Response of vulnerable road users to visual information from autonomous vehicles in shared spaces
Nombre del congreso: Intelligent Transportation Systems Conference (ITSC)
Tipo evento: Congreso
Autor de correspondencia: Si
Ciudad de celebración: Nueva Zelanda
Fecha de celebración: 27/10/2019
Fecha de finalización: 30/10/2019
Entidad organizadora: IEEE
Forma de contribución: Artículo científico
Walter Morales Alvarez; Miguel Angel de Miguel Paraíso; Fernando García Fernández; Cristina Olaverri-Monreal. "2019 IEEE Intelligent Transportation Systems Conference (ITSC)". pp. 3714 - 3719. 2019.
- 2** **Título del trabajo:** Autonomous vehicle architecture for high automation
Nombre del congreso: EUROCAST
Tipo evento: Congreso
Ciudad de celebración: Las Palmas de Gran Canaria, España
Fecha de celebración: 17/02/2019
Fecha de finalización: 22/02/2019
Forma de contribución: Artículo científico
Miguel Ángel de Miguel Paraíso; Fernando García Fernández; Jose María Armingol Moreno; Rodrigo Encinar Martín. "International Conference on Computer Aided Systems Theory". pp. 145 - 152. 2019.
- 3** **Título del trabajo:** Embedded system for driver behavior analysis based on GMM
Nombre del congreso: Intelligent Vehicles Symposium (IV'16)
Tipo evento: Congreso
Ciudad de celebración: Goteborg, Suecia
Fecha de celebración: 19/06/2016
Fecha de finalización: 22/06/2016
Entidad organizadora: IEEE
Forma de contribución: Artículo científico
Juan Carmona; Fernando García Fernández; Miguel Ángel de Miguel Paraíso; David Martín Gómez; Arturo de la Escalera Hueso.
- 4** **Título del trabajo:** Analysis of Aggressive Driver Behaviour Using Data Fusion
Nombre del congreso: VEHITS 2016
Tipo evento: Congreso
Ciudad de celebración: Rome, Italia
Fecha de celebración: 23/04/2016
Fecha de finalización: 24/04/2016
Forma de contribución: Artículo científico



Juan Carmona; Fernando García; Miguel Ángel de Miguel; Arturo de la Escalera; José María Armingol.

- 5 Título del trabajo:** Perceived pedestrian safety: Public interaction with driverless vehicles
Tipo evento: Congreso
Autor de correspondencia: Si
Entidad organizadora: IEEE
Forma de contribución: Artículo científico
Miguel Ángel de Miguel Paraíso; Daniel Fuchshuber; Ahmed Hussein; Cristina Olaverri-Monreal. "2019 IEEE Intelligent Vehicles Symposium (IV)". pp. 90 - 95. 2019.
- 6 Título del trabajo:** Evaluating the acceptance of autonomous vehicles in the future
Entidad organizadora: IEEE
Forma de contribución: Libro o monografía científica
Angel Madridano Carrasco; Delgermaa Gankhuyag; Miguel Angel de Miguel Paraíso; Martin Palos Lorite; Cristina Olaverri-Monreal; Abdulla Al-Kaff. "2023 IEEE Intelligent Vehicles Symposium (IV)". pp. 1 - 6. 2023.

Otros méritos

Ayudas y becas obtenidas

- 1 Nombre de la ayuda:** Beca Margarita Salas
Finalidad: Posdoctoral
Entidad concesionaria: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Fecha de concesión: 01/12/2022 **Duración:** 2 años
Fecha de finalización: 30/11/2024
Entidad de realización: Universidad Politécnica de Madrid
Facultad, instituto, centro: ETSISI
- 2 Nombre de la ayuda:** Ayudas para la formación de profesorado universitario (FPU)
Finalidad: Predoctoral
Entidad concesionaria: Ministerio de Ciencia e Innovación. Universidades **Tipo de entidad:** Estatal
Fecha de concesión: 01/10/2017 **Duración:** 4 años - 5 meses
Fecha de finalización: 28/02/2022
Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid
Facultad, instituto, centro: Escuela Politécnica
- 3 Nombre de la ayuda:** Beca de Colaboración
Finalidad: Predoctoral
Entidad concesionaria: Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad
Fecha de concesión: 01/10/2014 **Duración:** 8 meses
Fecha de finalización: 31/05/2015
Entidad de realización: Universidad Carlos III de Madrid



Acreditaciones/reconocimientos obtenidos

Descripción: Acreditación a Profesor Ayudante Doctor

Entidad acreditante: Agencia Nacional de Evaluación de la Calidad y Acreditación

Tipo de entidad: Estatal

Ciudad entidad acreditante: España

Fecha del reconocimiento: 15/11/2022