



## Miguel Angel de Miguel Paraiso

Generado desde: Editor CVN de FECYT

Fecha del documento: 21/09/2023

**v 1.4.3**

bbb0bb74caf5d8ce323fb40e039e75fd

Este fichero electrónico (PDF) contiene incrustada la tecnología CVN (CVN-XML). La tecnología CVN de este fichero permite exportar e importar los datos curriculares desde y hacia cualquier base de datos compatible. Listado de Bases de Datos adaptadas disponible en <http://cvn.fecyt.es/>



## Resumen libre del currículum

Descripción breve de la trayectoria científica, los principales logros científico-técnicos obtenidos, los intereses y objetivos científico-técnicos a medio/largo plazo de la línea de investigación. Incluye también otros aspectos o peculiaridades importantes.

Miguel Ángel de Miguel es Doctor en ingeniería especializado en la navegación (localización y planificación de trayectorias) aplicada a sistemas inteligentes de transporte. Su trayectoria se cimienta en una formación caracterizada por un rendimiento académico excelente, que le permitió obtener el segundo mejor expediente de su promoción en el grado en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática con una nota media de 8.14. Además, ha cursado los estudios del Máster oficial en Ingeniería Industrial y el Doctorado en Ingeniería Electrónica Eléctrica y Automática con una calificación de Sobresaliente Cum laude. En 2013 comienza su trayectoria investigadora, mediante la concesión por parte del Ministerio de Educación de una beca de colaboración con el Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática de la Universidad Carlos III de Madrid de 8 meses de duración. Además, en 2017 se le concede la beca para la formación de profesorado universitario (FPU) con la que cursa los estudios de doctorado a la vez que imparte clases universitarias. Durante su carrera investigadora, ha participado en múltiples proyectos de investigación entre los que destaca la participación en 3 proyectos competitivos de investigación nacionales y 1 regional. Además, ha participado también en numerosos proyectos de cooperación público-privada y de transferencia tecnológica con empresas de relevancia europea como Renault, Bosch, Acerinox o Tecsá. Su producción científica incluye: 5 artículos de revista de los cuales en 3 es autor principal y en 1 coautor principal en revistas de alto impacto (4 de las publicaciones pertenecen al segundo cuartil Q2 y 1 al primero Q1), 1 capítulo de libro y 5 artículos presentados en congresos internacionales. Estas publicaciones tienen un impacto significativo: según estadísticas de Google Scholar, han recibido 166 citas desde 2017, con un índice h de 6 o 79 citas (sin autocita) y un índice h de 4 según la Web of Science. En el ámbito de la docencia ha impartido un total de 124 horas de clase en distintos grados de la Universidad Carlos III de Madrid obteniendo excelentes resultados en las evaluaciones de los alumnos (notas de 4.83, 4.14, 4.63 y 4.67 sobre 5) y habiendo recibido 3 cartas de felicitación de la universidad por dichos resultados. Cabe destacar también la dirección de 7 Trabajos de Fin de Grado (TFG) de alumnos de las asignaturas que imparte. Además, ha participado en varias iniciativas de orientación y promoción de la UC3M para estudiantes de secundaria como los cursos de verano Tecnocamp (10h), los talleres de los viernes tecnológicos (8h) o los talleres de robótica organizados en la feria AULA (24h). Por otro lado, cabe destacar la participación en un proyecto nacional competitivo de innovación docente (Stem4Girls).



## Indicadores generales de calidad de la producción científica

Información sobre el número de sexenios de investigación y la fecha del último concedido, número de tesis doctorales dirigidas en los últimos 10 años, citas totales, promedio de citas/año durante los últimos 5 años (sin incluir el año actual), publicaciones totales en primer cuartil (Q1), índice h. Incluye otros indicadores considerados de importancia.

- Número total de publicaciones en revistas indexadas en JCR: 5 (3 como primer autor, 1 como segundo autor)
- Publicaciones en revistas del primer cuartil (Q1): 1
- Publicaciones en revistas del segundo cuartil (Q2): 4
- Número de contribuciones en congresos internacionales: 5
- Número de capítulos de libro: 1
- Número de citas totales (Google Scholar): 163
- Índice h (Google Scholar): 6
- Número de proyectos competitivos como participante: 6
- Trabajos Fin de Grado (TFG) dirigidos: 7



## Miguel Angel de Miguel Paraiso

Apellidos: **de Miguel Paraiso**  
 Nombre: **Miguel Angel**  
 DNI: **53901836W**  
 Fecha de nacimiento: **15/05/1993**  
 Sexo: **Hombre**  
 Teléfono fijo: **(+34) 639872777**  
 Correo electrónico: **midemig@gmail.com**

### Situación profesional actual

**Entidad empleadora:** Universidad Rey Juan Carlos      **Tipo de entidad:** Universidad  
**Categoría profesional:** Profesor Ayudante Doctor  
**Fecha de inicio:** 01/09/2023  
**Régimen de dedicación:** Tiempo completo

### Cargos y actividades desempeñados con anterioridad

	Entidad empleadora	Categoría profesional	Fecha de inicio
1	Universidad Carlos III de Madrid	Beca Margarita Salas	01/12/2022
2	Universidad Carlos III de Madrid	Ingeniero de proyecto	21/03/2022
3	Universidad Carlos III de Madrid	Becario FPU	01/10/2017
4	Universidad Carlos III de Madrid	Ingeniero de proyecto	09/01/2017
5	Universidad Carlos III de Madrid	Ingeniero de proyecto	01/06/2016
6	Universidad Carlos III de Madrid	Ingeniero de proyecto	06/10/2015

**1 Entidad empleadora:** Universidad Carlos III de Madrid      **Tipo de entidad:** Universidad  
**Categoría profesional:** Beca Margarita Salas  
**Fecha de inicio-fin:** 01/12/2022 - 31/08/2023      **Duración:** 9 meses

**2 Entidad empleadora:** Universidad Carlos III de Madrid      **Tipo de entidad:** Universidad  
**Categoría profesional:** Ingeniero de proyecto  
**Fecha de inicio-fin:** 21/03/2022 - 30/11/2022      **Duración:** 8 meses

**Funciones desempeñadas:** - Desarrollo de aplicaciones de visión por computador - Tareas de test y evaluación de sistemas de percepción. - Desarrollo de algoritmos de validación y calibración del sistemas en vehículos autónomos.

**Interés para docencia y/o inv.:** La colaboración está enmarcada dentro de un proyecto de investigación de Bosch donde se desarrollan nuevos algoritmos de percepción y control.



- 3 Entidad empleadora:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad  
**Categoría profesional:** Becario FPU  
**Fecha de inicio-fin:** 01/10/2017 - 28/02/2022 **Duración:** 4 años - 5 meses  
**Modalidad de contrato:** Becario/a (pre o posdoctoral, otros)  
**Funciones desempeñadas:** Investigación para la realización de una tesis doctoral. Formación docente impartiendo clases en un grado de la universidad  
**Interés para docencia y/o inv.:** La beca está orientada a realizar una tesis doctoral y a la formación como profesor de universidad impartiendo clases de grado en la universidad
- 4 Entidad empleadora:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad  
**Categoría profesional:** Ingeniero de proyecto  
**Fecha de inicio-fin:** 09/01/2017 - 08/05/2017 **Duración:** 4 meses  
**Funciones desempeñadas:** Desarrollo de un vehículo ultraligero no tripulado desplazable sobre carriles para labores automáticas de inspección mantenimiento y vigilancia de vía férrea con posicionamiento y comportamiento inteligente. Proyecto cooperativo, Retos-colaboración - Ref:RTC-2015-3953-4  
**Interés para docencia y/o inv.:** El proyecto está englobado en un programa estatal de i+D+i (programa Retos), por lo que la actividad desarrollada en este proyecto es de investigación.
- 5 Entidad empleadora:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad  
**Categoría profesional:** Ingeniero de proyecto  
**Fecha de inicio-fin:** 01/06/2016 - 30/06/2016 **Duración:** 1 mes  
**Funciones desempeñadas:** Investigación acerca de la conducta al volante de un conductor analizando distintos parámetros  
**Interés para docencia y/o inv.:** El proyecto en el que se ha colaborado es un proyecto de investigación nacional (SPIP2018-01802).
- 6 Entidad empleadora:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad  
**Categoría profesional:** Ingeniero de proyecto  
**Fecha de inicio-fin:** 06/10/2015 - 13/04/2016 **Duración:** 6 meses  
**Funciones desempeñadas:** Desarrollo de un sistema robotizado automático de mantenimiento de la vía férrea mediante la determinación de su desplazamiento de forma precisa (AVATTRACK, REF: RTC-2014-2313-4)  
**Interés para docencia y/o inv.:** El proyecto está englobado en un programa estatal de i+D+i (programa Retos), por lo que la actividad desarrollada en este proyecto es de investigación.



## Formación académica recibida

### Titulación universitaria

Estudios de 1º y 2º ciclo, y antiguos ciclos (Licenciados, Diplomados, Ingenieros Superiores, Ingenieros Técnicos, Arquitectos)

**1 Titulación universitaria:** Master

**Nombre del título:** Master Universitario en Ingeniería Industrial

**Entidad de titulación:** Universidad Carlos III de Madrid      **Tipo de entidad:** Universidad

**Fecha de titulación:** 28/02/2017

**Nota media del expediente:** Notable

**2 Titulación universitaria:** Grado

**Nombre del título:** Graduado o Graduada en Ingeniería Electrónica y Automática Industrial

**Entidad de titulación:** Universidad Carlos III de Madrid      **Tipo de entidad:** Universidad

**Fecha de titulación:** 10/07/2015

**Nota media del expediente:** Notable

### Doctorados

**Programa de doctorado:** Doctor en Programa Oficial de Posgrado en Ingeniería Eléctrica, Electrónica y Automática

**Entidad de titulación:** Universidad Carlos III de Madrid      **Tipo de entidad:** Universidad

**Fecha de titulación:** 20/05/2022

**Título de la tesis:** Arquitectura software y de navegación para vehículo autónomo

**Director/a de tesis:** José María Armingol Moreno

**Calificación obtenida:** Sobresaliente Cum Laude

### Formación especializada, continuada, técnica, profesionalizada, de reciclaje y actualización (distinta a la formación académica reglada y a la sanitaria)

**1 Tipo de la formación:** Curso

**Título de la formación:** Natural Language Processing

**Entidad de titulación:** Higher School of Economics      **Tipo de entidad:** Universidad

**Fecha de finalización:** 17/06/2022

**Duración en horas:** 32 horas

**2 Tipo de la formación:** Curso

**Título de la formación:** How to Win a Data Science Competition: Learn from Top Kagglers

**Entidad de titulación:** Higher School of Economics      **Tipo de entidad:** Universidad

**Fecha de finalización:** 20/12/2021

**Duración en horas:** 52 horas



- 3** **Tipo de la formación:** Curso  
**Título de la formación:** Bayesian Methods for Machine Learning  
**Entidad de titulación:** Higher School of Economics **Tipo de entidad:** Universidad  
**Fecha de finalización:** 31/08/2021 **Duración en horas:** 33 horas
- 4** **Tipo de la formación:** Curso  
**Título de la formación:** Practical Reinforcement Learning  
**Entidad de titulación:** Higher School of Economics **Tipo de entidad:** Universidad  
**Fecha de finalización:** 31/08/2021 **Duración en horas:** 26 horas
- 5** **Tipo de la formación:** Curso  
**Título de la formación:** Introduction to Deep Learning  
**Entidad de titulación:** Higher School of Economics **Tipo de entidad:** Universidad  
**Fecha de finalización:** 31/01/2021 **Duración en horas:** 35 horas

## Conocimiento de idiomas

Idioma	Comprensión auditiva	Comprensión de lectura	Interacción oral	Expresión oral	Expresión escrita
Inglés	B1	B1	B1	B1	B1

## Actividad docente

### Formación académica impartida

- 1** **Nombre de la asignatura/curso:** Algoritmos y Estructuras de Datos  
**Titulación universitaria:** Grado en Ciencia de Datos e Inteligencia Artificial  
**Fecha de inicio:** 09/01/2023 **Fecha de finalización:** 23/05/2023  
**Entidad de realización:** Universidad Politécnica de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad  
**Facultad, instituto, centro:** ETSISI
- 2** **Nombre de la asignatura/curso:** Robótica  
**Titulación universitaria:** Grado en Ciencia de Datos e Inteligencia Artificial  
**Fecha de inicio:** 09/01/2023 **Fecha de finalización:** 23/05/2023  
**Entidad de realización:** Universidad Politécnica de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad  
**Facultad, instituto, centro:** ETSISI
- 3** **Tipo de docencia:** Docencia oficial  
**Nombre de la asignatura/curso:** Sistemas informáticos en tiempo real  
**Tipo de programa:** Ingeniería **Tipo de docencia:** Práctica (Aula-Problemas)  
**Tipo de asignatura:** Optativa  
**Titulación universitaria:** Graduado o Graduada en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática  
**Curso que se imparte:** 4  
**Fecha de inicio:** 2021 **Fecha de finalización:** 2022  
**Tipo de horas/créditos ECTS:** Horas  
**Nº de horas/créditos ECTS:** 29





**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid

**Tipo de entidad:** Universidad

**Facultad, instituto, centro:** Escuela Politécnica

**Departamento:** Ingeniería de Sistemas y Automática

**Ciudad entidad realización:** Leganés, Comunidad de Madrid, España

**Calificación obtenida:** 4.83

**Calificación máxima posible:** 5

**Idioma de la asignatura:** Español

**4 Tipo de docencia:** Docencia oficial

**Nombre de la asignatura/curso:** Informática Industrial I

**Tipo de programa:** Ingeniería

**Tipo de docencia:** Práctica (Aula-Problemas)

**Tipo de asignatura:** Optativa

**Titulación universitaria:** Graduado o Graduada en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática

**Curso que se imparte:** 4

**Fecha de inicio:** 2020

**Fecha de finalización:** 2021

**Tipo de horas/créditos ECTS:** Horas

**Nº de horas/créditos ECTS:** 8

**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid

**Tipo de entidad:** Universidad

**Facultad, instituto, centro:** Escuela Politécnica

**Departamento:** Ingeniería de Sistemas y Automática

**Ciudad entidad realización:** Leganés, Comunidad de Madrid, España

**Idioma de la asignatura:** Español

**5 Tipo de docencia:** Docencia oficial

**Nombre de la asignatura/curso:** Sistemas informáticos en tiempo real

**Tipo de programa:** Ingeniería

**Tipo de docencia:** Práctica (Aula-Problemas)

**Tipo de asignatura:** Optativa

**Titulación universitaria:** Graduado o Graduada en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática

**Curso que se imparte:** 4

**Fecha de inicio:** 2020

**Fecha de finalización:** 2021

**Tipo de horas/créditos ECTS:** Horas

**Nº de horas/créditos ECTS:** 29

**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid

**Tipo de entidad:** Universidad

**Facultad, instituto, centro:** Escuela Politécnica

**Departamento:** Ingeniería de Sistemas y Automática

**Ciudad entidad realización:** Leganés, Comunidad de Madrid, España

**Calificación obtenida:** 4.14

**Calificación máxima posible:** 5

**Idioma de la asignatura:** Español

**6 Tipo de docencia:** Docencia oficial

**Nombre de la asignatura/curso:** Sistemas informáticos en tiempo real

**Tipo de programa:** Ingeniería

**Tipo de docencia:** Práctica (Aula-Problemas)

**Tipo de asignatura:** Optativa

**Titulación universitaria:** Graduado o Graduada en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática

**Curso que se imparte:** 4

**Fecha de inicio:** 2019

**Fecha de finalización:** 2020

**Tipo de horas/créditos ECTS:** Horas

**Nº de horas/créditos ECTS:** 29

**Tipo de entidad:** Universidad





**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid  
**Facultad, instituto, centro:** Escuela Politécnica  
**Departamento:** Ingeniería de Sistemas y Automática  
**Ciudad entidad realización:** Leganés, Comunidad de Madrid, España  
**Calificación obtenida:** 4.63 **Calificación máxima posible:** 5  
**Idioma de la asignatura:** Español

- 7** **Tipo de docencia:** Docencia oficial  
**Nombre de la asignatura/curso:** Sistemas informáticos en tiempo real  
**Tipo de programa:** Ingeniería **Tipo de docencia:** Práctica (Aula-Problemas)  
**Tipo de asignatura:** Optativa  
**Titulación universitaria:** Graduado o Graduada en Ingeniería Electrónica Industrial y Automática  
**Curso que se imparte:** 4  
**Fecha de inicio:** 2018 **Fecha de finalización:** 2019  
**Tipo de horas/créditos ECTS:** Horas  
**Nº de horas/créditos ECTS:** 29  
**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad  
**Facultad, instituto, centro:** Escuela Politécnica  
**Departamento:** Ingeniería de Sistemas y Automática  
**Ciudad entidad realización:** Leganés, Comunidad de Madrid, España  
**Calificación obtenida:** 4.67 **Calificación máxima posible:** 5  
**Idioma de la asignatura:** Español

## Dirección de tesis doctorales y/o proyectos fin de carrera

- 1** **Título del trabajo:** Autonomous Vehicle Control  
**Tipo de proyecto:** Proyecto Final de Carrera  
**Entidad de realización:** German University in Cairo **Tipo de entidad:** Universidad  
**Alumno/a:** Ahmed Tamer Farouk Siam  
**Fecha de defensa:** 20/07/2020
- 2** **Título del trabajo:** Aprendizaje automático para vehículos autónomos  
**Tipo de proyecto:** Proyecto Final de Carrera  
**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad  
**Ciudad entidad realización:** Leganés, Comunidad de Madrid, España  
**Alumno/a:** Guillermo Hidalgo García  
**Fecha de defensa:** 2020
- 3** **Título del trabajo:** Generación de entorno de simulación para vehículo autónomo  
**Tipo de proyecto:** Proyecto Final de Carrera  
**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad  
**Ciudad entidad realización:** Leganés, Comunidad de Madrid, España  
**Alumno/a:** Jesús Rueda Huélamo  
**Fecha de defensa:** 2020



- 4** **Título del trabajo:** Autonomous vehicle speed control using PID and Fuzzy logic controllers  
**Tipo de proyecto:** Proyecto Final de Carrera  
**Entidad de realización:** German University in Cairo      **Tipo de entidad:** Universidad  
**Alumno/a:** Mohammad Ashraf Abdelhamid Khedr  
**Fecha de defensa:** 23/07/2019
- 5** **Título del trabajo:** Adaptive Lateral Geometric Control of Autonomous Vehicles  
**Tipo de proyecto:** Proyecto Final de Carrera  
**Entidad de realización:** German University in Cairo      **Tipo de entidad:** Universidad  
**Alumno/a:** Andrew Nashaat Attallah Ghaly  
**Fecha de defensa:** 20/07/2019
- 6** **Título del trabajo:** Diseño de Algoritmos de Control de Nivel Bajo en Vehículo Inteligente  
**Tipo de proyecto:** Proyecto Final de Carrera  
**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid      **Tipo de entidad:** Universidad  
**Ciudad entidad realización:** Leganés, Comunidad de Madrid, España  
**Alumno/a:** Sergio Muñoz Ruiz  
**Fecha de defensa:** 2019
- 7** **Título del trabajo:** Trajectory Velocity Planning and Control for Automated Vehicles  
**Tipo de proyecto:** Proyecto Final de Carrera  
**Entidad de realización:** German University in Cairo      **Tipo de entidad:** Universidad  
**Alumno/a:** Mohammad Ashraf Abdeen  
**Fecha de defensa:** 31/07/2018

## Participación en proyectos de innovación docente

**Título del proyecto:** STEM4GirlsUC3M: programa UC3M para el fomento de vocaciones STEM en niñas y jóvenes  
**Tipo de participación:** Miembro de equipo  
**Entidad financiadora:** Fundación Española para la Ciencia y la Tecnología      **Tipo de entidad:** Fundación  
**Tipo de convocatoria:** Competitivo  
**Fecha de inicio-fin:** 16/09/2019 - 31/12/2020



## Experiencia científica y tecnológica

### Actividad científica o tecnológica

#### Proyectos de I+D+i financiados en convocatorias competitivas de Administraciones o entidades públicas y privadas

- 1 Nombre del proyecto:** Sistema para la automatización de vehículos de transporte público y compartido destinados a entornos semi-estructurados: Análisis e interpretación del entorno

**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid      **Tipo de entidad:** Universidad

**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** José María Armingol Moreno; María Araceli Sanchís de Miguel

**Entidad/es financiadora/s:**  
AGENCIA ESTATAL DE INVESTIGACION (AEI)      **Tipo de entidad:** Agencia Estatal

**Fecha de inicio-fin:** 01/12/2021 - 30/11/2023      **Duración:** 2 años

**Cuantía total:** 55.200 €

**Aportación del solicitante:** Participación en la investigación mediante el desarrollo de distintos métodos de cooperación entre distintos vehículos autónomos
- 2 Nombre del proyecto:** Sistema de arbitraje distribuido para conducción cooperativa conectada y autónoma en entornos complejos

**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid      **Tipo de entidad:** Universidad

**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** José María Armingol Moreno; María Araceli Sanchís de Miguel

**Entidad/es financiadora/s:**  
AGENCIA ESTATAL DE INVESTIGACION (AEI)      **Tipo de entidad:** Agencia Estatal

**Fecha de inicio-fin:** 01/06/2020 - 31/05/2023      **Duración:** 3 años

**Cuantía total:** 89.540 €

**Aportación del solicitante:** Participación en la investigación del proyecto mediante el desarrollo de nuevos algoritmos de conducción cooperativa para vehículos autónomos, así como mediante la publicación de distintos artículos de investigación
- 3 Nombre del proyecto:** Seguridad de vehículo para una movilidad inteligente, sostenible, segura e integradora

**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid      **Tipo de entidad:** Universidad

**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** José María Armingol Moreno

**Entidad/es financiadora/s:**  
Comunidad autónoma de Madrid, Consejería de Educación e Investigación      **Tipo de entidad:** Organismo Público de Investigación

**Ciudad entidad financiadora:** Madrid

**Fecha de inicio-fin:** 01/01/2019 - 30/04/2023      **Duración:** 52 meses

**Cuantía total:** 93.731,39 €



**Aportación del solicitante:** Investigación sistemas de ayuda a la conducción y en conducción autónoma para una mejora de la seguridad en los vehículos y publicación de resultados acerca de la conducción autónoma

- 4 Nombre del proyecto:** Ferrodron  
**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad  
**Ciudad entidad realización:** Leganés, Comunidad de Madrid, España  
**Fecha de inicio-fin:** 2015 - 2017 **Duración:** 2 años
- 5 Nombre del proyecto:** Avatrack  
**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid **Tipo de entidad:** Universidad  
**Ciudad entidad realización:** Leganés, Comunidad de Madrid, España  
**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** José María Armingol Moreno  
**Nº de investigadores/as:** 6  
**Fecha de inicio-fin:** 2014 - 2016 **Duración:** 2 años

### Contratos, convenios o proyectos de I+D+i no competitivos con Administraciones o entidades públicas o privadas

- 1 Nombre del proyecto:** Implementación de la capa intermedia de automatización de un Gulliver para el proyecto SHOW (Lotes 1 y 2)  
**Grado de contribución:** Investigador/a  
**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Fernando Gracia Fernández  
**Entidad/es financiadora/s:**  
 EMPRESA MUNICIPAL DE TRANSPORTES DE MADRID SA  
**Fecha de inicio:** 24/01/2022 **Duración:** 36 meses  
**Cuantía total:** 55.000 €
- 2 Nombre del proyecto:** Autonomous driving perception  
**Grado de contribución:** Investigador/a  
**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Fernando Gracia Fernández  
**Entidad/es financiadora/s:**  
 Renault España S.A.  
**Fecha de inicio:** 15/03/2021 **Duración:** 10 meses  
**Cuantía total:** 45.000 €
- 3 Nombre del proyecto:** Desarrollo de un nuevo sistema avanzado de interconexión para la logística interna y externa en proceso de acería. MELCART  
**Grado de contribución:** Investigador/a  
**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Fernando Gracia Fernández  
**Entidad/es financiadora/s:**  
 Acerinox Europa S.A.U.  
**Fecha de inicio:** 02/12/2019 **Duración:** 36 meses  
**Cuantía total:** 29.647,06 €



**4 Nombre del proyecto:** DEA-IR-68075-19-SP9103 Integrated Low Level Perception Fusion V1.1, Comande N° 4203434102

**Grado de contribución:** Investigador/a

**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Fernando Gracia Fernández

**Entidad/es financiadora/s:**

REGIENOV

**Fecha de inicio:** 12/08/2019

**Duración:** 12 meses

**Cuantía total:** 29.647,06 €

**5 Nombre del proyecto:** Cities Timanfaya

**Grado de contribución:** Investigador/a

**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** José María Armingol Moreno; José Luis San Román García

**Entidad/es financiadora/s:**

Centros de Arte, Cultura y Turismo de Lanzarote

**Tipo de entidad:** Organismo Regional

**Ciudad entidad financiadora:** Lanzarote

**Fecha de inicio:** 19/11/2018

**Duración:** 32 meses

**Cuantía total:** 408.153,23 €

## Actividades científicas y tecnológicas

### Producción científica

#### Publicaciones, documentos científicos y técnicos

**1** Miguel Ángel De Miguel; Carlos Guindel; Abdulla Al-Kaff; Fernando García. High-Accuracy Patternless Calibration of Multiple 3D LiDARs for Autonomous Vehicles. IEEE Sensors Journal. IEEE, 2023.

**Tipo de producción:** Artículo científico

**Tipo de soporte:** Revista

**2** Miguel Ángel de Miguel Paraíso; José María Armingol Moreno; Fernando García Fernández. Vehicles Trajectory Prediction Using Recurrent VAE Network. Access. 10, pp. 32742 - 32749. IEEE, 2022.

**DOI:** 10.1109/ACCESS.2022.3161661

**Tipo de producción:** Artículo científico

**Tipo de soporte:** Revista

**Posición de firma:** 1

**Grado de contribución:** Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo

**Nº total de autores:** 3

**Autor de correspondencia:** Si

**Fuente de impacto:** WOS (JCR)

**Categoría:** ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC

**Índice de impacto:** 3.476

**Revista dentro del 25%:** No

**Posición de publicación:** 105

**Num. revistas en cat.:** 276

**3** José María Armingol Moreno; Pablo Marín-Plaza Marín Plaza; David Yagüe Cuevas; Francisco Royo; Miguel Ángel de Miguel Paraíso; Francisco Miguel Moreno Olivo; Alejandro Ruiz- de-la-Cuadra; Fernando Viadero-Monasterio; Javier García; José Luis San Roman García. Project ARES: Driverless Transportation System. Challenges and Approaches in an Unstructured Road. Electronics. 10 - 15, MDPI, 2021.

**DOI:** 10.3390/electronics10151753

**Tipo de producción:** Artículo científico

**Tipo de soporte:** Revista



**Posición de firma:** 4

**Nº total de autores:** 10

**Fuente de impacto:** WOS (JCR)

**Índice de impacto:** 2.69

**Posición de publicación:** 139

**Grado de contribución:** Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo

**Autor de correspondencia:** No

**Categoría:** ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC

**Revista dentro del 25%:** No

**Num. revistas en cat.:** 276

- 4** Miguel Ángel de Miguel Paraíso; Franciso Miguel Moreno Olivo; Pablo Marín Plaza; Abdulla Al-Kaff; Martín Palos Lorite; David Martí David Martí Gómez; Rodrigo Rodrigo Encinar Martín; Fernando García Fernández. A Research Platform for Autonomous Vehicles Technologies Research in the Insurance Sector. Applied sciences. 10 - 16, MDPI, 2020.

**DOI:** 10.3390/app10165655

**Tipo de producción:** Artículo científico

**Posición de firma:** 1

**Nº total de autores:** 8

**Fuente de impacto:** WOS (JCR)

**Índice de impacto:** 2.838

**Posición de publicación:** 39

**Tipo de soporte:** Revista

**Grado de contribución:** Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo

**Autor de correspondencia:** Si

**Categoría:** ENGINEERING, MULTIDISCIPLINARY

**Revista dentro del 25%:** No

**Num. revistas en cat.:** 92

- 5** Miguel Ángel de Miguel Paraíso; Fernando García Fernández; José María Armingol Moreno. Improved LiDAR Probabilistic Localization for Autonomous Vehicles Using GNSS. Sensors. 20 - 11, (Suiza): MDPI, 2020.

**DOI:** 10.3390/s20113145

**Tipo de producción:** Artículo científico

**Posición de firma:** 1

**Nº total de autores:** 3

**Fuente de impacto:** WOS (JCR)

**Índice de impacto:** 3.847

**Posición de publicación:** 95

**Fuente de citas:** WOS

**Tipo de soporte:** Revista

**Grado de contribución:** Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo

**Autor de correspondencia:** Si

**Categoría:** ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC

**Revista dentro del 25%:** No

**Num. revistas en cat.:** 276

**Citas:** 19

- 6** Enrique Marti; Miguel Ángel de Miguel Paraíso; Fernando García Fernández; Joshue Perez Rastelli. A review of sensor technologies for perception in automated driving. Intelligent Transportation Systems Magazine. 11 - 4, pp. 94 - 108. (Estados Unidos de América): IEEE, 2019.

**DOI:** 10.1109/MITS.2019.2907630

**Tipo de producción:** Artículo científico

**Posición de firma:** 2

**Nº total de autores:** 4

**Fuente de impacto:** WOS (JCR)

**Índice de impacto:** 5.293

**Posición de publicación:** 57

**Fuente de citas:** WOS

**Tipo de soporte:** Revista

**Grado de contribución:** Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo

**Autor de correspondencia:** Si

**Categoría:** ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC

**Revista dentro del 25%:** Si

**Num. revistas en cat.:** 276

**Citas:** 66





- 7** Miguel Ángel Miguel Paraíso; Francisco Miguel Moreno Olivo; Fernando García Fernández; José María Armingol Moreno; Rodrigo Encinar Martín. Autonomous vehicle architecture for high automation. Computer Aided Systems Theory – EUROCAST 2019. 2, Springer, 2020. ISBN 978-3-030-45095-3  
**Tipo de producción:** Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro  
**Posición de firma:** 1  
**Nº total de autores:** 5

## Trabajos presentados en congresos nacionales o internacionales

- 1** **Título del trabajo:** Response of vulnerable road users to visual information from autonomous vehicles in shared spaces  
**Nombre del congreso:** Intelligent Transportation Systems Conference (ITSC)  
**Tipo evento:** Congreso  
**Autor de correspondencia:** Si  
**Ciudad de celebración:** Nueva Zelanda  
**Fecha de celebración:** 27/10/2019  
**Fecha de finalización:** 30/10/2019  
**Entidad organizadora:** IEEE  
**Forma de contribución:** Artículo científico  
Walter Morales Alvarez; Miguel Angel de Miguel Paraíso; Fernando García Fernández; Cristina Olaverri-Monreal. "2019 IEEE Intelligent Transportation Systems Conference (ITSC)". pp. 3714 - 3719. 2019.
- 2** **Título del trabajo:** Autonomous vehicle architecture for high automation  
**Nombre del congreso:** EUROCAST  
**Tipo evento:** Congreso  
**Ciudad de celebración:** Las Palmas de Gran Canaria, España  
**Fecha de celebración:** 17/02/2019  
**Fecha de finalización:** 22/02/2019  
**Forma de contribución:** Artículo científico  
Miguel Ángel de Miguel Paraíso; Fernando García Fernández; Jose María Armingol Moreno; Rodrigo Encinar Martín. "International Conference on Computer Aided Systems Theory". pp. 145 - 152. 2019.
- 3** **Título del trabajo:** Embedded system for driver behavior analysis based on GMM  
**Nombre del congreso:** Intelligent Vehicles Symposium (IV'16)  
**Tipo evento:** Congreso  
**Ciudad de celebración:** Goteborg, Suecia  
**Fecha de celebración:** 19/06/2016  
**Fecha de finalización:** 22/06/2016  
**Entidad organizadora:** IEEE  
**Forma de contribución:** Artículo científico  
Juan Carmona; Fernando García Fernández; Miguel Ángel de Miguel Paraíso; David Martín Gómez; Arturo de la Escalera Hueso.
- 4** **Título del trabajo:** Analysis of Aggressive Driver Behaviour Using Data Fusion  
**Nombre del congreso:** VEHITS 2016  
**Tipo evento:** Congreso  
**Ciudad de celebración:** Rome, Italia  
**Fecha de celebración:** 23/04/2016  
**Fecha de finalización:** 24/04/2016  
**Forma de contribución:** Artículo científico





Juan Carmona; Fernando García; Miguel Ángel de Miguel; Arturo de la Escalera; José María Armingol.

- 5 Título del trabajo:** Perceived pedestrian safety: Public interaction with driverless vehicles  
**Tipo evento:** Congreso  
**Autor de correspondencia:** Si  
**Entidad organizadora:** IEEE  
**Forma de contribución:** Artículo científico  
Miguel Ángel de Miguel Paraíso; Daniel Fuchshuber; Ahmed Hussein; Cristina Olaverri-Monreal. "2019 IEEE Intelligent Vehicles Symposium (IV)". pp. 90 - 95. 2019.
- 6 Título del trabajo:** Evaluating the acceptance of autonomous vehicles in the future  
**Entidad organizadora:** IEEE  
**Forma de contribución:** Libro o monografía científica  
Angel Madridano Carrasco; Delgermaa Gankhuyag; Miguel Angel de Miguel Paraíso; Martin Palos Lorite; Cristina Olaverri-Monreal; Abdulla Al-Kaff. "2023 IEEE Intelligent Vehicles Symposium (IV)". pp. 1 - 6. 2023.

## Otros méritos

### Ayudas y becas obtenidas

- 1 Nombre de la ayuda:** Beca Margarita Salas  
**Finalidad:** Posdoctoral  
**Entidad concesionaria:** Universidad Carlos III de Madrid      **Tipo de entidad:** Universidad  
**Fecha de concesión:** 01/12/2022      **Duración:** 2 años  
**Fecha de finalización:** 30/11/2024  
**Entidad de realización:** Universidad Politécnica de Madrid  
**Facultad, instituto, centro:** ETSISI
- 2 Nombre de la ayuda:** Ayudas para la formación de profesorado universitario (FPU)  
**Finalidad:** Predoctoral  
**Entidad concesionaria:** Ministerio de Ciencia e Innovación. Universidades      **Tipo de entidad:** Estatal  
**Fecha de concesión:** 01/10/2017      **Duración:** 4 años - 5 meses  
**Fecha de finalización:** 28/02/2022  
**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid  
**Facultad, instituto, centro:** Escuela Politécnica
- 3 Nombre de la ayuda:** Beca de Colaboración  
**Finalidad:** Predoctoral  
**Entidad concesionaria:** Universidad Carlos III de Madrid      **Tipo de entidad:** Universidad  
**Fecha de concesión:** 01/10/2014      **Duración:** 8 meses  
**Fecha de finalización:** 31/05/2015  
**Entidad de realización:** Universidad Carlos III de Madrid



## Acreditaciones/reconocimientos obtenidos

**Descripción:** Acreditación a Profesor Ayudante Doctor

**Entidad acreditante:** Agencia Nacional de Evaluación de la Calidad y Acreditación

**Tipo de entidad:** Estatal

**Ciudad entidad acreditante:** España

**Fecha del reconocimiento:** 15/11/2022